

# Lehrerfortbildung: 3D Modellierung Werkstatt Java/Android mit OpenGL

Maximilian Schiedermeier

Universität Passau

29. Juni 2017





- 1 Minimale Pipeline
- 2 Automatisierter Szenenaufbau
- 3 Animierte Bewegungen
- 4 Goodies

# Programm

- 1 Minimale Pipeline
- 2 Automatisierter Szenenaufbau
- 3 Animierte Bewegungen
- 4 Goodies

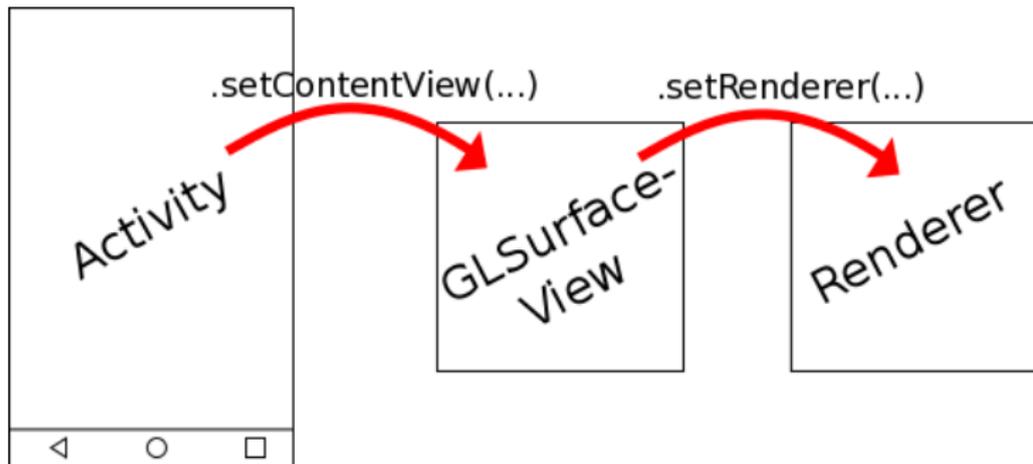






# Minimale Pipeline

In der Praxis



Anmerkung: Die komplette Pipeline *lebt* im Renderer.

# Minimale Pipeline

## Android Studio

The screenshot displays the Android Studio interface. On the left, the 'Project' view shows a file tree for 'lfb-warmup' with subdirectories for 'main', 'java', 'eu', 'kartoffelquadrat', and 'warmup'. The 'warmup' directory contains 'Triangle.java', 'WarmUpActivity.java', 'WarmUpRenderer.java', and 'WarmUpSurfaceView.java'. The 'res' directory contains 'AndroidManifest.xml'. The 'gradle' directory contains various files like '.gitignore', 'build.gradle', 'gradlew', 'gradlew.bat', 'local.properties', and 'settings.gradle'. The main editor shows the code for 'WarmUpRenderer.java', which implements 'GLSurfaceView.Renderer'. The code includes package declarations, imports, and several private final float arrays for frustumM, cameraProjectionMatrix, and handMVPMatrix. It also defines a 'warmUpTriangle' and a 'secondTriangle'.

```
1 package eu.kartoffelquadrat.warmup;
2
3 import ...
4
5
6
7
8
9
10
11 Created by Max on 4/23/17.
12
13 public class WarmUpRenderer implements GLSurfaceView.Renderer {
14
15     // Holds the frustum matrix (as defined by 6 camera crop planes)
16     private final float[] frustumM = new float[16];
17
18     // Holds the camera perspective projection matrix
19     private final float[] cameraProjectionMatrix = new float[16];
20
21     // Holds the combined matrix resulting from the multiplication of
22     // projection-to-2D-matrix and frustumM-cropping-matrix
23     private final float[] handMVPMatrix = new float[16];
24
25     // The shape to be drawn (a triangle)
26     private Triangle warmUpTriangle;
27
28     // TODO: Refactor to extra project
29     // A second triangle, placed manually in 2.1, programmatically in 2.2
30     private Triangle secondTriangle;
31
32
33
34
35
36
37
38
39
40
41
42
43
44
45
46
47
48
49
50
51
52
53
54
55
56
57
58
59
60
61
62
63
64
65
66
67
68
69
70
71
72
73
74
75
76
77
78
79
80
81
82
83
84
85
86
87
88
89
90
91
92
93
94
95
96
97
98
99
100
```

Event Log

- 5/29/17 9:38 AM Gradle sync started
- 9:39 AM Gradle sync completed

# Minimale Pipeline

An die Arbeit...

## Aufgabe 0:

- Öffnen Sie das Projekt mit Android Studio:  
*File*→*Open...*→*AndroidStudioProjects/lfb-warmup*
- Öffnen Sie die Klasse *Renderer*

# Minimale Pipeline

An die Arbeit...

## Aufgabe 1:

- Identifizieren Sie die Pipeline ( $\rightarrow$  *Renderer*)
  - Wo werden *Objekte platziert*?
  - Wo wird die *Kamera platziert / ausgerichtet*?
  - Wo wird die *Pipeline angewandt*?
- Was könnte die Anzeige des Programms sein?



## Aufgabe 2:

- Überprüfen Sie ihre Vermutung:
  - Führen Sie einen Gradle-SYNC aus
  - Koppeln sie ein Android per: `adb devices`
  - Starten Sie das Projekt
- Ändern Sie die Dreieck-Farbe
- Ändern Sie die Kameraperspektive → Das Dreieck soll nun in Schrägansicht angezeigt werden.
- Platzieren Sie *daneben* ein zweites Dreieck.
- Ändern sie die Initialisierung des *ersten* Dreiecks, so das es *kopfüber* steht.

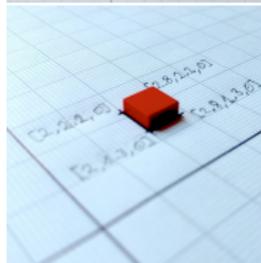
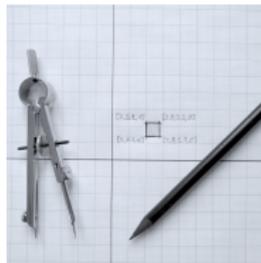


# Automatisierter Szenenaufbau

Kurze Erinnerung...

Unsere mini-Pipeline hat 3 Schritte:

- Objekte platzieren ← *Hierum geht's*
- Betrachtungsort und -Winkel wählen
- Foto machen





# Automatisierter Szenenaufbau

Philosophisches

Eigentlich wollen wir gar nicht rechnen:

- Der *Computer* soll für uns rechnen.
- Wir wollen nur relativ angeben *wo das Objekt hin* soll.  
Z.B.: *2cm weiter nach rechts und um 180 Grad gedreht.*

→ Trick: Wir verwenden immer das gleiche Dreieck und bugsieren es erst danach an Ort und Stelle.

# Automatisierter Szenenaufbau

## 3x3 Matrizen

Beispiel: Rotation eines Punktes entlang der x-Achse:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos \frac{\pi}{2} & -\sin \frac{\pi}{2} \\ 0 & \sin \frac{\pi}{2} & \cos \frac{\pi}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Weitere Rotationsmatrizen:

Rotation um Y:

$$R_y(\alpha) = \begin{bmatrix} \cos \alpha & 0 & \sin \alpha \\ 0 & 1 & 0 \\ -\sin \alpha & 0 & \cos \alpha \end{bmatrix}$$

Rotation um Z:

$$R_z(\alpha) = \begin{bmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha & 0 \\ \sin \alpha & \cos \alpha & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

# Automatisierter Szenenaufbau

## 4x4 Matrizen

Obwohl wir uns in einem 3D-System bewegen, werden für Computergrafik häufig 4x4 Matrizen verwendet:

$$T_v = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & v_x \\ 0 & 1 & 0 & v_y \\ 0 & 0 & 1 & v_z \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Das ermöglicht Translation mithilfe von *Matrixmultiplikationen* anstelle von Vektoraddition:

$$T_v p = p + v^1$$

---

<sup>1</sup>Der Punkt wird dabei um die *homogene* Komponente, eine 1 an vierter Stelle, erweitert.

# Automatisierter Szenenaufbau

## 4x4 Matrizen

Dementsprechend verwenden wir 4x4 Matrizen zum Rotieren:

Translation um  $v$ :

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & v_x \\ 0 & 1 & 0 & v_y \\ 0 & 0 & 1 & v_z \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Rotation um X:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \cos \alpha & -\sin \alpha & 0 \\ 0 & \sin \alpha & \cos \alpha & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Rotation um Y:

$$\begin{bmatrix} \cos \beta & 0 & \sin \beta & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -\sin \beta & 0 & \cos \beta & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Rotation um Z:

$$\begin{bmatrix} \cos \gamma & -\sin \gamma & 0 & 0 \\ \sin \gamma & \cos \gamma & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

# Automatisierter Szenenaufbau

## Matrizen im Code

Initialisieren einer Rotationsmatrix: (Rotationsangabe in Grad)

```
Matrix.setRotateM(rotMat, 0,  $\delta$ , v_x, v_y, v_z);
```

Translation einer Matrix:

```
Matrix.translateM(translationMatrix, 0, .5f, .5f, 0);
```

Matrixmultiplikation,  $A \times B$

```
Matrix.multiplyMM(zielMat, 0, A, 0, B, 0);
```



## Vorsicht mit der Reihenfolge von Matrixoperationen:

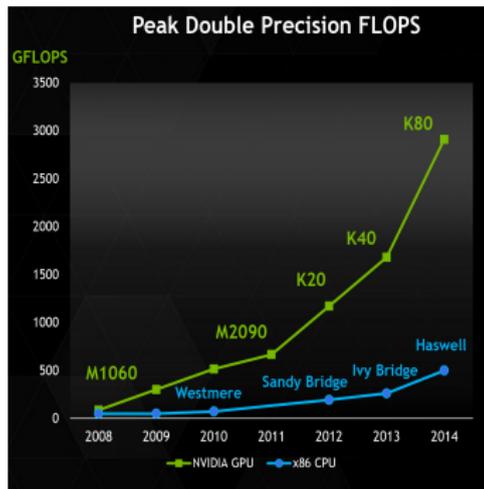
```
Matrix.rotateM(cameraPosMatrix, 0, 45, 0, 0, 1);  
Matrix.translateM(cameraPosMatrix, 0, .5f, 0, 0);
```

≠

```
Matrix.translateM(cameraPosMatrix, 0, .5f, 0, 0);  
Matrix.rotateM(cameraPosMatrix, 0, 45, 0, 0, 1);
```

Was ist der Unterschied zwischen CPU und GPU?

- **Central Processing Unit**
  - wenige Kerne
  - hohe Taktung
  - Kerne arbeiten *unabhängig*
  
- **Graphics Processing Unit**
  - viele Kerne
  - geringere Taktung
  - Kerne arbeiten lediglich *datenparallel*



<http://www.anandtech.com/show/8729/nvidia-launches-tesla-k80-gk210-gpu>

## Zugriff auf Array per Thread-ID:

```
if(threadIdx.x > 0 && threadIdx.x < 4
    && threadIdx.y > 0 && threadIdx.y < 4) {
    float newVal = 0;
    newVal += image[threadIdx.x-1][threadIdx.y-1];
    newVal += 2*image[threadIdx.x][threadIdx.y-1];
    newVal += image[threadIdx.x+1][threadIdx.y-1];
    newVal += 2*image[threadIdx.x-1][threadIdx.y];
    newVal += 4*image[threadIdx.x][threadIdx.y];
    newVal += 2*image[threadIdx.x+1][threadIdx.y];
    newVal += image[threadIdx.x-1][threadIdx.y+1];
    newVal += 2*image[threadIdx.x][threadIdx.y+1];
    newVal += image[threadIdx.x+1][threadIdx.y+1];

    outputImage[x*mxWidth+y] = newVal / 16; }
```

Gauß Filter:

1	2	1
2	4	2
1	2	1





# Animierte Bewegungen

## Animationen

Eine Animation ist wie ein Daumenkino:

- Es gibt eine Sequenz von Einzelbildern
- Ein Bild beschreibt einen temporären Zustand
- Ein Bild erscheint nur sehr kurz



Es entsteht die *Illusion* einer flüssigen Bewegung.

# Animierte Bewegungen

## Animationen

Eine Animation ist **kein** Daumenkino:

- Wir wissen nicht wann das nächste Bild dran ist.
- Wir haben keine vorbereiteten Bilder.

# Animierte Bewegungen

## Animationen

**Problem:** Wir wissen nicht wann der Renderer anspringt.

**Ideen... ?**

# Animierte Bewegungen

## Animationen

**Problem:** Wir wissen nicht wann der Renderer anspringt.

- Wir fragen zur Laufzeit die Systemzeit ab.
- Wir bestimmen den relativen Fortschritt der Animation.
- Wir bauen eine Szene entsprechend des Fortschritts.

# Animierte Bewegungen

## Beispiel

Ein Dreieck soll einmal pro Sekunde rotieren.

Pseudocode im Renderer:

```
long fortschritt = zeitAnimationsStart - zeitJetzt;  
float winkel = fortschritt / animationsdauer * 360;  
...  
Matrix.rotateM(cameraPosMatrix, 0, winkel, 0, 0, 1);
```

# Animierte Bewegungen

## Formeln

Je nach Formel kann die Systemzeit für fließende oder für sprunghafte Bewegungen verwendet werden:

- Was könnte das hier sein?

```
(int)(System.currentTimeMillis()/1000)%(60))*6
```

- Oder das hier?

```
(float)(System.currentTimeMillis()%60000*0.006)
```

# Animierte Bewegungen

## Exkurs: Renderer-Modi

Was ist der Unterschied zwischen *When Dirty* und *Continuously*?<sup>2</sup>

- **When Dirty**
  - Haben wir bislang verwendet
  - Szene wird nur neu gerendert, wenn wir manuell `requestRender()` aufrufen
- **Continuously**
  - Brauchen wir für Animationen
  - Nächstes Bild wird erzeugt sobald aktuelles fertig

---

<sup>2</sup>Eintrag in `*SurfaceView`:

# Animierte Bewegungen

An die Arbeit...

## Aufgabe 4:

- Setzen sie den Renderer-Modus auf *Continuously*.
- Wandeln Sie ihre Szene zu einer Uhr (nur Sekundenzeiger) um.
- Testen Sie einen springenden und einen fließenden Zeiger.
- Fügen Sie Minuten- und Stundenzeiger hinzu.



OpenGL stellt Anti-Aliasing bereit:

- Sie können es per Konfiguration aktivieren.
- Öffnen Sie die `SurfaceView` Klasse.
- Fügen Sie im Konstruktor den Aufruf zur Verwendung der Anti-Aliasing Konfiguration hinzu:

```
setEGLConfigChooser(new AntiAliasedConfig());
```





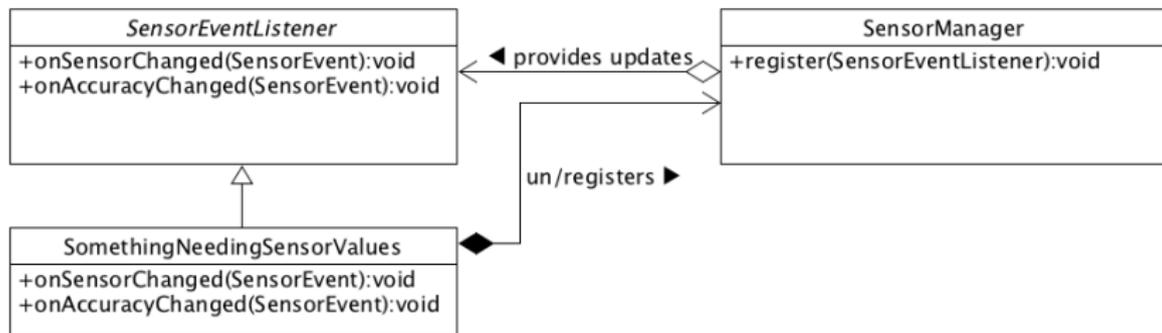
### Physische Interaktion:

- Bis jetzt können wir nicht mit der App interagieren.
- Wir möchten die Ausgabe durch physische Interaktionen beeinflussen.
- **Normalerweise** erfolgt der Zugriff auf Sensorwerte entsprechend des Hollywood-Prinzips

# Goodies

## Exkurs: Observer Pattern

*Don't call us, we'll call you!*



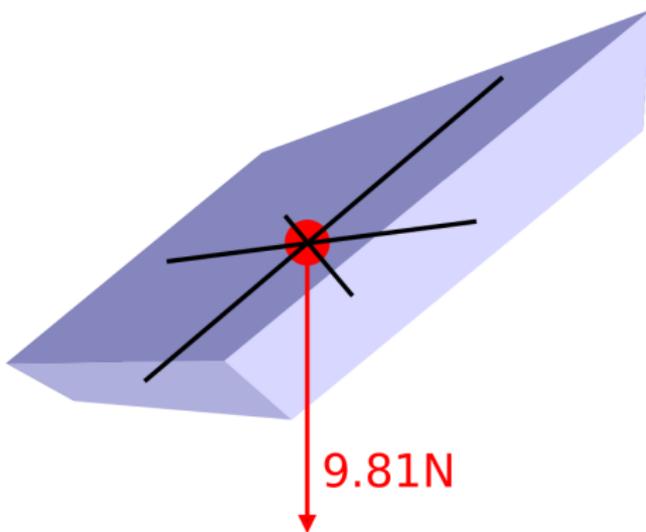
Zwei Vorteile von Verzicht auf permanentes *Pollen*:

- Keine redundanten Anfragen, Ressourcen-freundlich.
- Geringere Latenzen, da Änderungen sofort propagiert werden.

Wegen des Update-Zyklus der Animationen (*Framerate*) können wir dieses Pattern nicht unangepasst anwenden:

- Wir implementieren den Listener daher als Puffer...
- ... und pollen vom Puffer, bei jeder UI-Iteration

Wir möchten mithilfe der Gravitations-Sensoren eine Bildstabilisierung implementieren:



## Aufgabe 4:

- Übergeben sie von der Activity eine Instanz des Schwerkraft-Puffers an ihren Renderer. Testen sie diesen indem Sie bei jeder Renderer Iteration dessen Werte ausgeben.
- Kompensieren Sie den Haltewinkel des Geräts indem Sie die Kamera verlagern. Bewegen Sie dazu die Kamera planar über der Szene.
- Bonus: Ändern Sie die Bildstabilisierung dahingehend ab, dass der Haltewinkel durch eine Positionierung der Kamera auf einer Sphäre anstatt in der Ebene erfolgt.

# Danke

Fragen, Wünsche, Anregungen?

 **Achtung**

Dieses Telefon hat keinen Kompass-Sensor. Kompass-Funktionen werden im Programm deaktiviert.

OK